LASER DRIVING CIRCUIT

Patent Number:

JP2166636

Publication date:

1990-06-27

Inventor(s):

OKADA HITOSHI

Applicant(s):

SONY CORP

Requested Patent:

☐ JP2166636

Application Number: JP19880322879 19881220

Priority Number(s):

IPC Classification:

G11B7/125; G11B11/10

EC Classification:

Equivalents:

JP2671467B2

Abstract

PURPOSE:To always send prescribed maximum output and minimum output by controlling the maximum output and the minimum output of a laser beam, respectively by comprising respective feedback loop. CONSTITUTION: Feedback control are applied on the maximum output and the minimum output of the laser beam L1 emitted from a laser device LD, respectively based on first and second hold voltages VHH and VHL obtained by sample-holding light receiving output SPDIO obtained from a light receiving means PD with the timing SPH and SPL of first and second values of a recording signal SREC, and a maximum value error voltage VRH and a minimum value error voltage VRL consisting of the difference of a maximum value reference voltage VREH and a minimum value reference voltage VERL. In such a way, it is possible to always send the prescribed maximum output and minimum output even when the fluctuation of the maximum output or the minimum output of the laser beam L1, or that of the duty of the recording signal SREC occurs.

Data supplied from the esp@cenet database - i2

① 特許出願公開

@ 公開特許公報(A) 平2-166636

⑤Int. Cl. 5 G 11 B 7/125 11/10 # H 01 S 3/103 識別記号 庁内整理番号

33公開 平成2年(1990)6月27日

C 8947-5D Z 7426-5D 7377-5F

審査請求 未請求 請求項の数 1 (全7頁)

64発明の名称 レーザ駆動回路

②特 顧 昭63-322879

20出 顧 昭63(1988)12月20日

⑩発 明 者 岡 田 均 ⑪出 願 人 ソニー株式会社

東京都品川区北品川 6 丁目 7 番35号 ソニー株式会社内

東京都品川区北品川6丁目7番35号

仰代 理 人 弁理士 田辺 恵基

期 細 種

1.発明の名称

・・・レーザ駆動回路

2.特許請求の範囲

2値の記録信号の第1及び第2の値に応じて、 レーザ装置から射出されるレーザ光の強度を最大 出力又は最小出力に変調して、光記録媒体に上記 記録信号を記録する光記録装置のレーザ駆動回路 において、

上記レーザ装置から射出される上記レーザ光を 受光する受光手段と、

当該受光手段から得られる受光出力を、上記記録信号の第1及び第2の値のタイミングでサンプルホールドする第1及び第2のサンプルホールド手段と、

上記第1のサンブルホールド手段から得られる 第1のホールド電圧が入力され、当該第1のホー ルド電圧及び最大値基準電圧の差分でなる最大値 エラー電圧を送出する第1の誤差増幅手段と、

上記第2のサンプルホールド手段から得られる 第2のホールド電圧が入力され、当該第2のホー ルド電圧及び最小値基準電圧の差分でなる最小値 エラー電圧を送出する第2の誤差増幅手段と、

上記記録信号に応じてレーザ光の強度を変調すると共に、上記最大値エラー電圧及び最小値エラー電圧に基づいて、上記レーザ装置から射出されるレーザ光の最大出力及び最小出力を制御するようにしたレーザ駆動増幅手段と

を具えることを特徴とするレーザ駆動回路。

3.発明の詳細な説明

A産業上の利用分野

本発明はレーザ駆動回路に関し、例えば光強度 変調方式を用いた光磁気ディスク装置の光ピック アップに適用して好適なものである。

B発明の概要

本発明は、2値の記録信号の第1及び第2の値

に応じてレーザ装置から射出されるレーザ光の強度を最大出力又は最小出力に変調して光記録媒体に記録信号を記録する光記録装置のレーザ駆動回路において、レーザ光の最大出力及び最小出力を 各別にフィードバックループを構成して制御するようにしたことにより、常に所定の最大出力及び最小出力を送出し得る。

C従来の技術

世来この種の光磁気ディスク装置としては、垂 直磁気異方性を有する第1膜及び第2膜をそれぞれ記録再生層及び記録補助層とした2層膜構造の 光磁気ディスクを用い、記録信号の値に応じてこ の光磁気ディスクに照射するレーザ光の出力を最 大出力及び最小出力間で変調し、これにより記録 信号を記録トラツク上に重書きするいわゆる光強 度変調方式を用いた光磁気ディスク装置が提案されている(特開昭62-175948号公報、特願昭63-17

このような光磁気ディスク装置に用いられる光

ピツクアツブは、記録信号の値に応じてレーザ光の出力を最大出力及び最小出力間で変調するようになされており、このためレーザ光の一部を受光し、この受光出力の平均値が一定になるように制御するAPC (automatic power control)回路構成のレーザ駆動回路が用いられている。

すなわち、第4図に示すように、このレーザ駆動回路1においては、半導体レーザしDから射出されたレーザL1の一部を、フォトデイテクタPDで受光し、この受光出力S・・・を増幅回路2で増幅した後、ローパスフイルタ回路3において平均値化する・

これにより、受光出力 Sroの平均値でなる平均値信号 Savが誤差増幅回路 4 において、所定の平均値基準電圧 V Eav と比較され、平均値信号 Sav と平均値基準電圧 V Eav との差分でなるエラー電圧 V Eas が、続くレーザ駆動増幅回路 5 に入力される。

このレーザ駆動増幅回路 5 は、記録信号 S a a c に基づいて駆動制御され、第 3 図に示すように積

成されている。

すなわち記録信号 S m z c 及びその反転記録信号 S m z c i が、第1及び第2の入力端 a 及び b を通じて、差動増幅回路構成でなる第1及び第2の n p n トランジスタ Q 1及び Q 2のベースに供給される。

この第1のトランジスタQ1のコレクタは半導体レーザLDを介して接地され、第2のトランジスタQ2のコレクタは抵抗R1を介して接地されており、それぞれのエミツタは、第1の電流測を構成する第3のnpnトランジスタQ3のコレクタに接続されている。

この第3のトランジスタQ3のベースには第3の人力端cを通じて、レーザ駆動電流 I。の最大値及び最小値の電流値幅に応じたパルス幅設定電圧 Vwoが抵抗R2を介して入力され、またそのベースがダイオードD1を介して負の電源 - Vccに接続されていると共に、エミツタが抵抗R3を介して負の電源 - Vccに接続されている。

なお第1のトランジスタQ1のコレクタは、静

電破壊防止用のコイルHを介して第2の電波源を 構成する第4のnpnトランジスタQ4のコレク タに接続されている。

この第4のトランジスタQ4のベースには第4の人力端 d を通じて、レーザ駆動電流 I 。の最小値に応じたエラー電圧 V E R R が抵抗 R 5を介して入力され、またそのエミツタが抵抗 R 6を介して負の電源 - V ccに接続されている。

これにより、例えば記録信号Smec が「H」レベルのとき、第1のトランジスタQ1がオン動作すると共に第2のトランジスタQ2がオフ動作することにより、レーザ駆動電流I。としては第1及び第2の電流はで記録信号Smec が「L」レベルのと共に第2のトランジスタQ1がオン動作すると共に第2のトランジスタQ2がオン動作することにより、レーザ駆動電流I。としては、入力を記録信号Smec のレベルに応じて、レーザ駆動電流

1。を切り換え制御するようになされている。

D発明が解決しようとする問題点

ところがかかる構成のレーザ駆動回路 1 においては、半導体レーザ L D の駆動電流 I 。を、レーザ光 L 1 の平均値が一定になるような A P C 回路で、フィードバツク制御しているため、記録信号 S mzc のデユーティの変化によつて、レーザ光 L 1 の出力レベルが変動する問題があつた。

すなわちレーザ駆動回路1においては、例えば記録信号Sazcとしてデューティが50%程度のものを想定しており、この状態において第5図(A)に示すように、レーザ光L1の平均値が一定になるように制御し得るが、記録信号Sazcのデューティが変動し、例えば第5図(B)に示すように20%程度のデューティになると、 その受光出力S┏ი、に応じて平均値信号Sav゚のレベルが下がる。

この結果レーザ駆動回路1においては、APC 回路が動作して、この平均値信号Sェャ、が一定な 平均値信号Savz になるように、レーザ光し1の 出力レベルが変動し、かくして第5図(C)に示 すように受光出力Sroz のレベルが変動するとい う問題があつた。

本発明は以上の点を考慮してなされたもので、 レーザ光の最大出力及び最小出力を常に所定の値 に制御し得るレーザ駆動回路を提案しようとする ものである。

E問題点を解決するための手段

かかる問題点を解決するため本発明においては、 2 値の記録信号 Sazc の第1及び第2の値に応じて、レーザ装置 L D から射出されるレーザ光 L 1 の強度を、最大出力又は最小出力に変調して、光 記録媒体に記録信号を記録する光記録置のレーザ駆動回路 1 0 において、レーザ装置 L D から射 出されるレーザ光 L 1 を受光する受光目段 P D と、 その受光手段 P D から得られる 受光出力 Sroioを、 記録信号 Sazc の第1及び第2の値のタイミング S P * 及び S P L でサンブルホールドする第1及

び第2のサンプルホールド手段11及び12と、 第1のサンプルホールド手段11から得られる第 1のホールド電圧 V n n が入力され、その第1のホ ールド電圧 V nn及び最大値基準電圧 V nnの差分で なる最大値エラー電圧Vヒ** を送出する第1の誤 差増幅手段14と、第2のサンプルホールド手段 12から得られる第2のホールド電圧Vぉょが入力 され、その第2のホールド電圧Vnt及び最小値基 準電圧 Valの差分でなる最小値エラー電圧 Val を送出する第2の誤差増幅手段15と、記録信号 Sate に応じてレーザ光L1の強度を変調すると 共に、最大値エラー電圧 Veam 及び最小値エラー 電圧 V ERL に基づいて、レーザ装置LDから射出 されるレーザ光L1の最大出力及び最小出力を制 御するようにしたレーザ駆動増幅手段5とを設け るようにした。

F作用

受光手段PDから得られる受光出力Srotoを、 記録信号Srec の第1及び第2の値のタイミング SPN及びSPLでサンブルホールドして得られる第1及び第2のホールド電圧VNN及びVNLと、それぞれ最大値基準電圧VNDの最小値基準電圧VERN 及び最小値基準電圧VERN 位本での差分でなる最大値エラー電圧VERN 位本で、レーザ光し1の最大出力及び最小出力を各別にフィードバック制御するよびでしたことにより、レーザ光し1の最大出力及びは最小出力の変動が発生しても、常に所定の最大出力及び最小出力を送出し得る。

G実施例

以下図面について、本発明の一実施例を詳述す

第4図との対応部分に同一符号を付して示す第 1図において、10は全体としてレーザ駆動回路 を示し、半導体レーザしDから射出されたレーザ 光し1の一部を、フォトディテクタPDで受光し、 この結果増幅回路2で増幅された受光出力Sense が、第1及び第2のサンブルホールド回路11及 び12に入力される。

この第1及び第2のサンプルホールド回路11 及び12は、それぞれパルス発生回路13から入力される第1及び第2のサンプリングパルス SPw及びSP。のタイミングで、それぞれ入力される受光出力S┍のでをサンプルホールドし、この結果得られる第1及び第2のホールド電圧Vww及びVwと、第1及び第2の誤差増幅回路14及び15に送出する。

なおバルス発生回路13には、記録信号Seec(第2図(A))が入力され、これによりバルス発生回路13としては、この記録信号Seec に応じて得られる受光出力Seece(第2図(B))に対して、記録信号Seec の立ち上がりのタイミングで立ち上がる第1のサンブリングバルスSPa(第2図(C))及び記録信号Seec の立ち下がりのタイミングで立ち上がる第2のサンブリングバルスSP。(第2図(D))を発生する。

これにより第1及び第2のサンブルホールド回

路11及び12は、それぞれ受光出力Srotoの立ち上がり及び立ち下がり部分をサンプルホールドし、第1及び第2のホールド電圧V**及びV**として、それぞれ受光出力Srotoの最大値及び最小値をホールドするようになされている。

また、第1及び第2の誤差増幅回路14及び1 5に入力された第1及び第2のホールド電圧 V nn 及び V n L は、それぞれ入力される最大値基準電圧 V nn 及び最小値基準電圧 V n L と比較される。

これにより、第1及び第2の誤差増幅回路14 及び15からは、第1のホールド電圧Vĸĸと最大 値基準電圧Vĸĸとの差分でなる最大値エラー電圧 Vĸĸ 及び第2のホールド電圧Vĸcと最小値基準 電圧Vĸcとの差分でなる最小値エラー電圧Vĸc が、続くレーザ駆動増幅回路5 (第3図)に送出 される。

レーザ駆動増幅回路5においては、 記録信号 Sage 及びその反転記録信号Sage が第1及び第 2の入力備a及びbに入力されると共に、最大値 エラー電圧Vgan 及び最小値エラー電圧Vgal が

第3及び第4の入力端c及びdに入力される。

かくしてこのレーザ駆動増幅回路 5 においては、 入力された記録信号 Secc のレベルに応じて、レーザ駆動電流 1。を切り換え制御すると共に、レーザ駆動回路 1 0 全体として、レーザ光 L 1 の最大出力及び最小出力に関して、各別にフィードバックループを構成するようになされている。

このようにしてこのレーザ駆動回路10は、記録信号Sage のデユーティが変動した場合にも、レーザ光L1の最大出力及び最小出力に関して、各別にフィードバックループを構成して最大出力及び最小出力が所定の値になるようにしたことにより、レーザ光が変動しないようになされている。

以上の構成によれば、フォトディテクタPDから得られる受光出力Seeleを、記録信号Seeleの値「H」及び「L」のタイミングSPR及びSPLでサンプルホールドし、この結果得られる第1及び第2のホールド電圧Vxx及びVxLと、それぞれ最大値基準電圧Vxx及び最小値基準電圧Vxxx及び最大値エラー電圧Vxxx 及び

最小値エラー電圧Vェmに に基づいて、レーザ LD から射出されるレーザ光 L1 の最大出力及び最小出力を各別にフィードバック制御するようにしたことにより、レーザ光 L1の最大出力及び又は最小出力の変動や、記録信号 Smac のデユーティの変動が発生しても、常に所定の最大出力及び最小出力を送出し得るレーザ駆動回路 10 を実現でき

なお上述の実施例においては、レーザ駆動増幅 回路5として、第3図のように、4個のトランジスタで接続されたものを用いた場合について述べたが、本発明はこれに限らず、要は、記録信号に応じてレーザ光の強度を変調すると共に、レーザ装置から射出されるレーザ光の最大出力及び最小出力を各別にフィードバック制御し得れば良い。

また上述の実施例においては、本発明を、光磁 気ディスク装置に適用した場合について述べたが、 本発明はこれに限らず、2値の記録信号の第1及 び第2の値に応じて、レーザ光の強度を最大出力 又は最小出力に変調して、種々の光記録媒体に記

特開平2-166636(5)

録信号を記録する光記録装置のレーザ駆動回路に 広く適用して好適なものである。

H発明の効果

上述のように本発明によれば、レーザ装置から 射出されるレーザ光の最大出力及び最小出力を各 別にフィードバック制御するようにしたことによ り、レーザ光の最大出力及び又は最小出力の変動 や、記録信号のデユーティの変動が発生しても、 常に所定の最大出力及び最小出力を送出し得るレ ーザ駆動回路を実現できる。

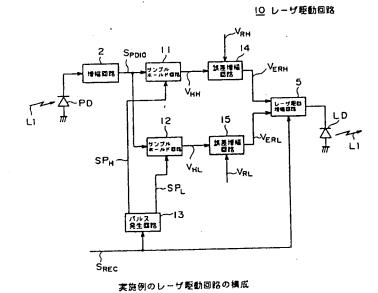
4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示すプロック図、 第2図はその動作の説明に供する信号波形図、第 3図はレーザ駆動増幅回路を示す接続図、第4図 は従来のレーザ駆動回路を示すプロック図、第5 図はその動作の説明に供する信号波形図である。

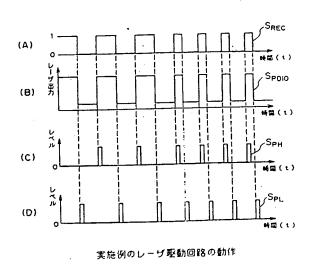
1、10……レーザ駆動回路、2……増幅回路、5……レーザ駆動増幅回路、11、12……サン

ブルホールド回路、13……パルス発生回路、14、15……誤差増幅回路、LD……レーザ、PD……フォトディテクタ。

化强人 田 迈 恵 基

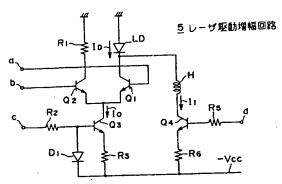


第1図



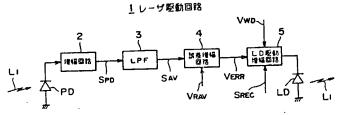
第 2 図

-257-



レーザ駆動増幅回路の構成 第 3 図

...



従来のレーザ駆動回路

第 4 図

手統補正醬

平成1年3月13日

特許庁長官 吉田文毅殿

1. 事件の表示

昭和63年特許願第322879号

2. 発明の名称

レーザ駆動回路

3. 補正をする者

耶件との関係 特許出願人

住所 東京都品川区北品川 6 丁目 7 番35号

名称 (218) ソ ニ - 株 式 会 そ

代表者 大 質 典 雄

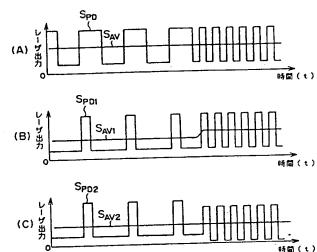
4.代 理 人 〒150 (電話03-470-6591)

居所 東京都渋谷区神宮前三丁目22番10号 斉藤ピル4階

氏名 (8274) 弁理士 田辺思恭

5. 補正の対象

明細書の「発明の詳細な説明」の個、並びに 図面



従来のレーザ駆動回路の構成

第 5 図

6. 補正の内容

- (1) 明細書、第5頁16~17行、「またそのベース が」の次に「抵抗R7及び」を挿入する。
- (2) 同、第5頁20行~第6頁1行、「静電破壊防止用の」を削除する。
- (3) 第3図を別紙の通り訂正する。